

Dein seaborne-computer: Installations Manual

A GUIDE TO SMART BOATING

Für die Installation brauchst du folgende Komponente:

- Dein seaborne-computer
- Case, IP 65
- Anschlusskabel
- *Temperatur Sensor*
- *Landanschluss Detektor*



Diese Komponente sollten alle in deinem clickahoy-package integriert sein. Optional die *kursiv gedruckten Komponente*. Dieses Manual führt dich durch die Installation.

In einem ersten Schritt wird der seaborne-computer in dem Case montiert und die Signalkabel für die Verkabelung vorbereitet. Im zweiten Schritt werden die Kabel mit den einzelnen Komponente des Bootes verbunden.

Schritt 1: Stosse als erstes die benötigten Kabel durch die im Case vorgefertigten Gummiwände, so dass sich der 12-Pol Stecker auf der Case Innenseite befindet. Welche Kabel du für die Verkabelung benötigst siehst du in der Übersicht weiter unten. Stecke nun den 12-Pol Stecker in den seaborne-computer. Befestige den seaborne-computer auf dem Magnetstrip, der in dem Case vorbereitet ist.



seaborne-computer



Die farbcodierten Kabel und Pin Nummer des Steckers im Überblick:



Pin 1 - Rot: Batterie +V



Pin 7 - Schwarz: Batterie GND



Pin 4 – Grün-Weiss: Tank Sensor *-optional-*



Pin 3 - Grau¹: Gelb: 2te Batterie +V *-falls Vorhanden-*



Pin 5 - Landanschluss Detektor *-falls Vorhanden-*



¹ Bei manchen Kabel erscheint das Grau fast Weiss. Achte auf die Pin Nummer 3!

Schritt 2: Verbinde die Kabel mit den Komponenten des Bootes. Wir schauen die einzelnen Komponente im Detail an.



Vorsicht! Achte bei der Verkabelung vor möglichen Stromstößen. Berühre niemals beide Pole der Batterie gleichzeitig!

2.1 Hauptbatterie

Die Hauptbatterie dient als Power Supply des seaborne-computers.

Verbinde das rote Kabel des seaborne-computers mit dem (+)Pol der Hauptbatterie. Zur Sicherheit kann hier eine 1-A Sicherung dazwischengeschaltet werden. Verbinde das schwarze Kabel mit dem (-)Pol deiner Hauptbatterie.

Der seaborne-computer muss gespiesen sein auch wenn der Hauptschalter ausgeschaltet ist. Ist die Spannung korrekt angeschlossen, blinkt ein LED des seaborne-computers.²

2.2 Tank Sensor

Verbinde das grün-weiße Kabel mit dem Tanksensor. Der Tanksensor befindet sich direkt beim Tank Deines Bootes, wobei hier die Anschlüsse von Model zu Model unterschiedlich sind. Das grün-weiße Kabel des seaborne-computers muss mit dem Signalkabel des Tanksensors verbunden werden. Standartgemäss ist die Farbe des Tank-Signalkabels Violett.

Falls kein eindeutiges Signalkabel zu erkennen ist, achte auf Kennzeichnungen oder Diagramme beim Tanksensor die helfen könnten. Zusätzlich kann folgendes helfen:

- Der Tanksensor hat 2 Anschlusskabel: Signal und (-). Verbinde das grün-weiße Kabel vom seaborne-computer mit dem Signal des Sensors. Das Signalkabel ist dann meist entweder Violett, Braun oder Rot.
- Der Tanksensor hat 3 Anschlusskabel: (+), (-) und Signal. Das Sensorkabel ist in diesem Fall meist Weiss, Gelb oder Violett. Rot und Schwarz sind normalerweise für (+) und (-) reserviert.

Zusätzlich kann die Spannung des Signals gemessen werden, um sicher zu gehen. Dazu muss der Tanksensor verbunden und die Zündung eingeschaltet sein. Die Spannung des Tanksignals liegt im Bereich ~1V..~8V.

² Die Supply Spannung muss im Bereich von 10V..30V liegen.

2.3 Zweite Batterie

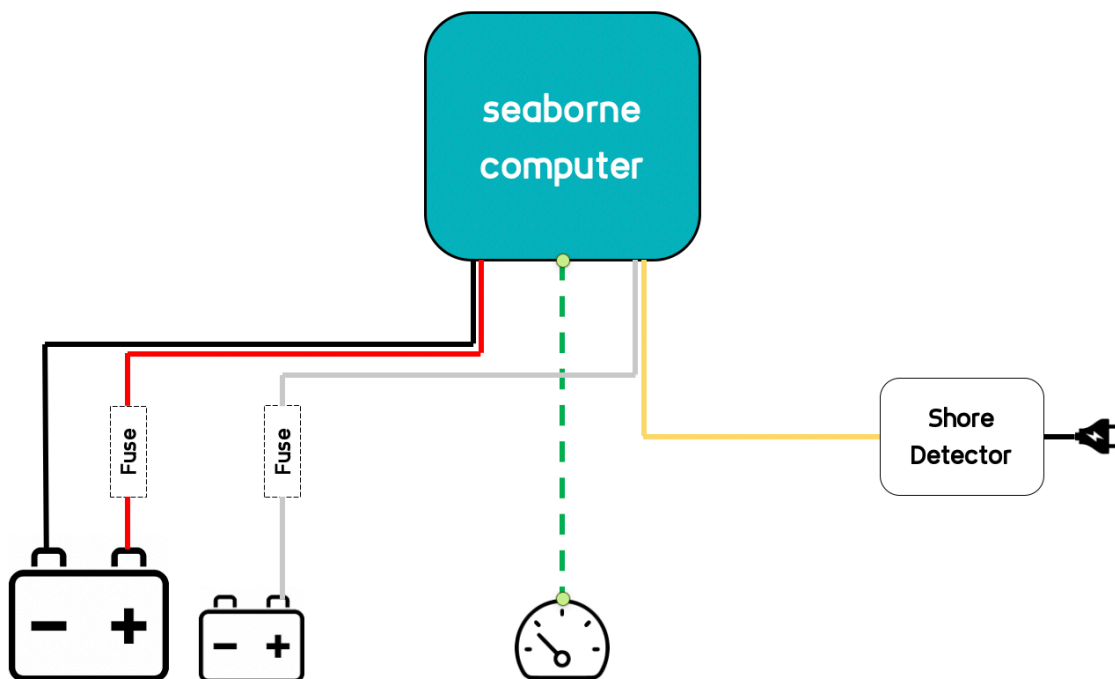
Verbinde das graue Kabel vom seaborne-computer mit dem (+)Pol der zweiten Batterie. Die Spannung wird hier nur gemessen und nicht als Power Supply verwendet. Der (-)Pol muss nicht verbunden werden! Ebenfalls kann eine 1-A Sicherung dazwischengeschaltet werden.

2.4 Landanschluss Detektor

Falls ein Landanschluss Detektor vorhanden ist, verbinde das gelbe Kabel mit dem OUT-Pol des Detektor Moduls. Nutze das 'AC Voltage Detector - Installations Manual' für weitere Informationen.

3. Schema Verkabelung

Eine Übersicht über die Verkabelung:



Glückwunsch, dein seaborne-computer ist installiert! Es kann bis 30 Minuten dauern, ehe die Daten im App/Dashboard aktualisiert und angezeigt werden. Die Tank Sensoren werden automatisch kalibriert. Die Kalibration wird mit häufigem Fahren verbessert. Die beste Kalibration wird erreicht, wenn das Boot bis auf 20% Füllstand gefahren wird und dann vollgetankt wird.

Nun gute Fahrt, eure clickahoy-crew!